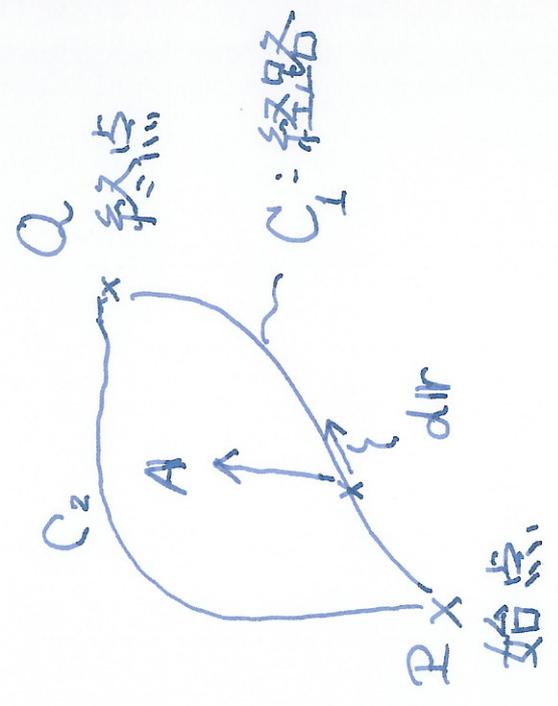


前々回, 前回の話.

線積分.  $\int_C \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r}$  ベクトルもある始点から終点まで経路に沿って積分する



$$\int_{C_1} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r} \neq \int_{C_2} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r}$$

★ 線積分は経路が異なると結果

が変わる

★ ただし  $\mathbf{A} = \nabla f$   $\mathbf{A}$  がスカラー関数  $f$  の勾配で

書けるとき.

$$\int_C \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r} = \int_C \nabla f \cdot d\mathbf{r} = \int_p^q df = \frac{f(q) - f(p)}{}$$

$\left\{ \begin{array}{l} \text{始点における } f \text{ と終点にお} \\ \text{ける } f \text{ との差} \\ \text{経路によらない.} \end{array} \right.$

今日の話 . . . 前々回, 前回の話を力学に適用する

$$A: \text{ベクトル} \longrightarrow F: \text{力}$$

$$\int_C A \cdot dr \longrightarrow \int_C F \cdot dr: \text{仕事}$$

$$A = \nabla f \longrightarrow F = -\nabla U$$

U: ポテンシャル (位置エネルギー)

エネルギー保存則を運動方程式から導く.

### 第10章 エネルギー保存則

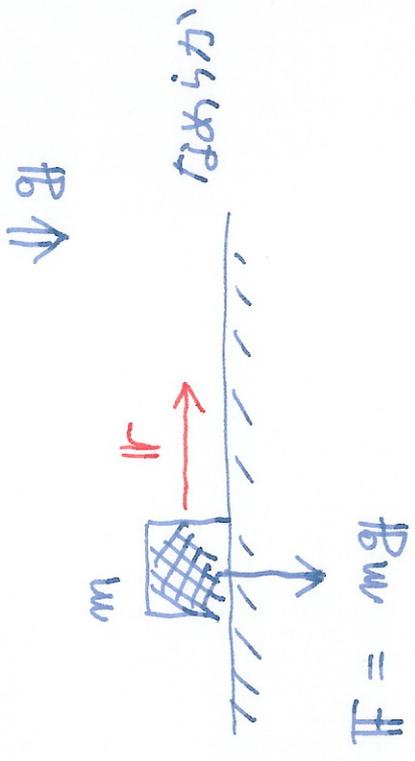
#### 10.1 仕事

##### 10.1.1 定義

ある一定の力  $F$  の作用のもと, 物体が  $\mathcal{R}$  だけ動いたとき,  $W \equiv \int_C F \cdot dr$  を力が物体にし

た仕事と定義する.

内積

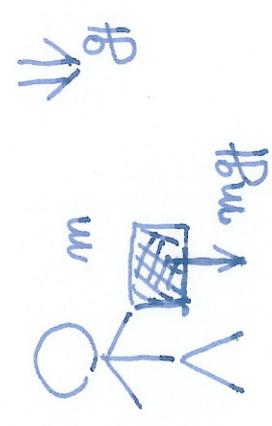


力と物体の移動の方向が垂直のとき.

$F \perp dr$   
 $W = 0$

物体は移動していない.

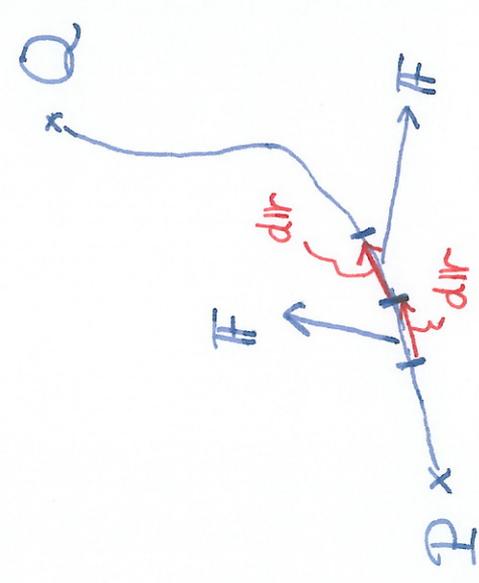
$|dr| = 0$   
 $W = 0$



一般化 力  $F$  が、時間・空間に依存した関数  $F(x, y, z, t)$  場合に、物体が始点  $P$  から終点  $Q$  まで、ある経路  $C$  に沿って移動したとする.

$$W \equiv \int_C F \cdot dr$$

$F$  の  $C$  に沿う線積分で  $F$  が物体にした仕事を表わせる.



## 10.1.2 仕事の次元, 単位.

4/8

定義によると

$$W = \mathbb{F} \cdot \mathbb{R}$$

$$[W] = [F] \cdot [L]$$

力 長さ

$$= (M L / T^2) \cdot L = M (L / T)^2$$

= (質量) (速度)<sup>2</sup>

$$\frac{1}{2} m v^2$$

運動エネルギー

仕事の次元 ... エネルギーの次元と同じ

MKS 単位  $\text{kg} (\text{m/s})^2 \equiv \underline{\underline{J}}$  (ジュール)

## 10.2 運動方程式の(線)積分.

運動方程式

$$m \frac{d^2 \mathbb{R}}{dt^2} = \mathbb{F} \quad \dots (10.5)$$

(10.5) を 始点  $P$  (位置ベクトル  $\mathbb{R}_1$ ) から 終点  $Q$  (位置ベクトル  $\mathbb{R}_2$ )

まで, ある経路  $C$  に沿って線積分する.

$$\int_C m \frac{d^2 \mathbf{r}}{dt^2} \cdot d\mathbf{r} = \int_C F \cdot d\mathbf{r} \quad \dots (10.6)$$

↑  
Fが物体にした仕事 W

$\mathbf{r}$ : 位置ベクトル,  $t$  の関数  $\mathbf{r}(t)$ .

$$\int \dots \frac{d\mathbf{r}}{dt} dt = \int \dots dt$$

↑  $\mathbf{r}$  について の 積

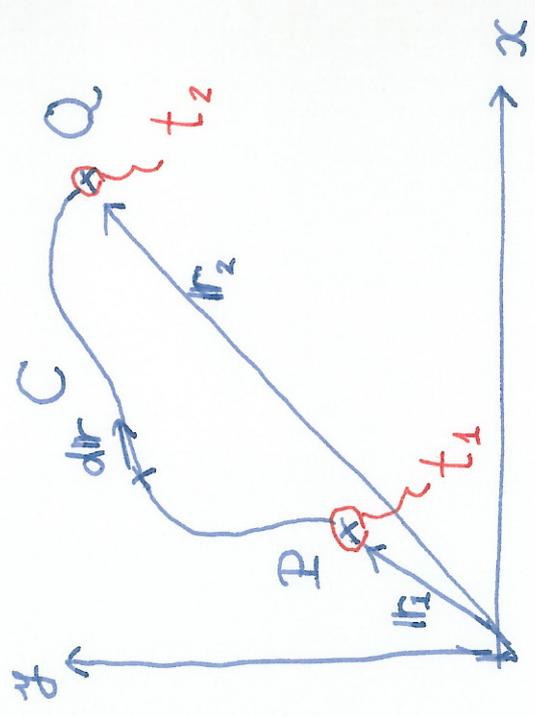
↑  $t$  について の 積分

変数変換.

(10.6) の 左辺

$$\int_C m \frac{d^2 \mathbf{r}}{dt^2} \cdot d\mathbf{r} = \int_C m \frac{d\mathbf{v}}{dt} \cdot \mathbf{v} dt$$

さらに  $\frac{d\mathbf{v}}{dt} \cdot \mathbf{v}$  の 変形 を 計算.



$$d\mathbf{r} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} dt$$

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} : \text{速度}$$

$$\frac{d}{dt}(v \cdot v) \stackrel{\uparrow}{=} \frac{dv}{dt} \cdot v + v \cdot \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dt} \cdot v + \frac{dv}{dt} \cdot v$$

連鎖律

↑  
内積は  
可換

$$= 2 \frac{dv}{dt} \cdot v$$

$$\frac{dv}{dt} \cdot v = \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} v \cdot v \right)$$

$$\left\{ (10.6) \text{ の左辺 } \right\} = \int_C \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} m v \cdot v \right) dt$$

$$= \int d \left( \frac{1}{2} m v \cdot v \right)$$

$$= \left[ \frac{1}{2} m v \cdot v \right]_{t_1}^{t_2}$$

$$= T(t_2) - T(t_1)$$

始点における運動エネルギー  
と終点における運動エネルギーの差

$v^2$  と書く.

$$\frac{1}{2} m v \cdot v \equiv T(t)$$

↓  
運動エネルギー

運動の激しさを表す  
す示標の1つ

以上まとめると

運動方程式を線積分すると

7/8

$$T(t_2) - T(t_1) = W \dots (10.10) \text{ に対応する式}$$

「力が物体に仕事をするとどの分だけ運動エネルギーが変化する。」

### 10.3 エネルギー保存則

もし力  $F$  が 次のような関係を満たす場合

$$F = -\nabla U \dots (10.11)$$

U で表わされるポテンシャルの坂を下る方向を向いている。

このような力を **保存力** と呼んだり  
**ポテンシャルから導びかれる力** と呼んだりする。

$$U(x, y, z) \text{ スカラー関数でポテンシャルと呼びかけている}$$

位置だけの  $\rightarrow$  高校のときは位置エネルギーと呼んでいた。

8/8  
 $(\nabla f$  で表わされる地形の傾き (勾配) で坂を上る方向を向く ベクトル

保存力が働いている場合 (10.6) の右辺は次のように変形できる。

$$\begin{aligned} \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} &= \int_C -\nabla U \cdot d\mathbf{r} = - \int_C dU \\ &= - [U]_{(x_1, y_1, z_1)}^{(x_2, y_2, z_2)} \\ &= - U(x_2, y_2, z_2) + U(x_1, y_1, z_1) \end{aligned}$$

始点における  $U$  と終点における  $U$  の差。

(10.10)に戻ると

$$T(t_2) - T(t_1) = -U(x_2, y_2, z_2) + U(x_1, y_1, z_1)$$

$$T(t_2) + U(x_2, y_2, z_2) = T(t_1) + U(x_1, y_1, z_1) \quad \dots (10.13)$$

力学的エネルギー

$T+U$ : 運動エネルギーとポテンシャルの和

(10.13)は (始点における力学的エネルギー) = (終点における力学的エネルギー) を述べており, 力学的エネルギーは運動の拘束条件に依らずに (力学的エネルギー保存則) を述べている。