

第3章 数学の語彙

ベクトル

第4章 数学の語彙

数学は 物理学にとて言葉
物理学で使う数学は他の授業科目でも役に立つ。
(力学A) (力学B)

- ベクトルとは何か
- | | | |
|---------|-------|------------|
| ベクトリの計算 | 高校の復習 | ただし表記法に注意 |
| ベクトリの分解 | … | 単位ベクトル |
| 位置ベクトル | … | 物理学で使われる概念 |
- 休憩

3.1 スカラーとベクトル

物理学で扱がう量

- 実数(数値のみ)で表現される
- {
スカラー (スカラーレ量)
ベクトル (ベクトリ量)
× テンソル (テンソル量)
- 例 温度
例 速度, 力
例 应力
方向をもつ

2/9

ベクトルの幾何学的な抽象像

Q

\vec{r}

R

2つの点を結ぶ矢印

P : ベクトルの始点

Q : ベクトルの終点

表記の仕方

- 高校と上付矢印 $\vec{A}, \vec{B}, \vec{a}, \vec{b}, \dots$
- この授業・大学講義
研究者 $A_1, B_1, a_1, b_1, \dots$
- 太字 A, B, a, b, \dots
- 太文字 $A^{\circ}, B^{\circ}, a^{\circ}, b^{\circ}, \dots$
- アイジイ $A_i, B_i, a_i, b_i, \dots$
- ベクトルの大きさ $|A| = \underline{A}, |B| = \underline{B}, |F| = \underline{F}, \dots$
- スカラーバリュー $|A| \uparrow$
絶対値

3.2. ベクトルの代数

3/9

足し算、引き算、掛け算、わり算。

* ベクトルとベクトルの足し算・引き算 …… ここで解説

ベクトルとベクトルの掛け算 二種類 内積 力学Aの終半でねがう
外積 …… 力学Bでねがう。

「」の割り算 X なし。

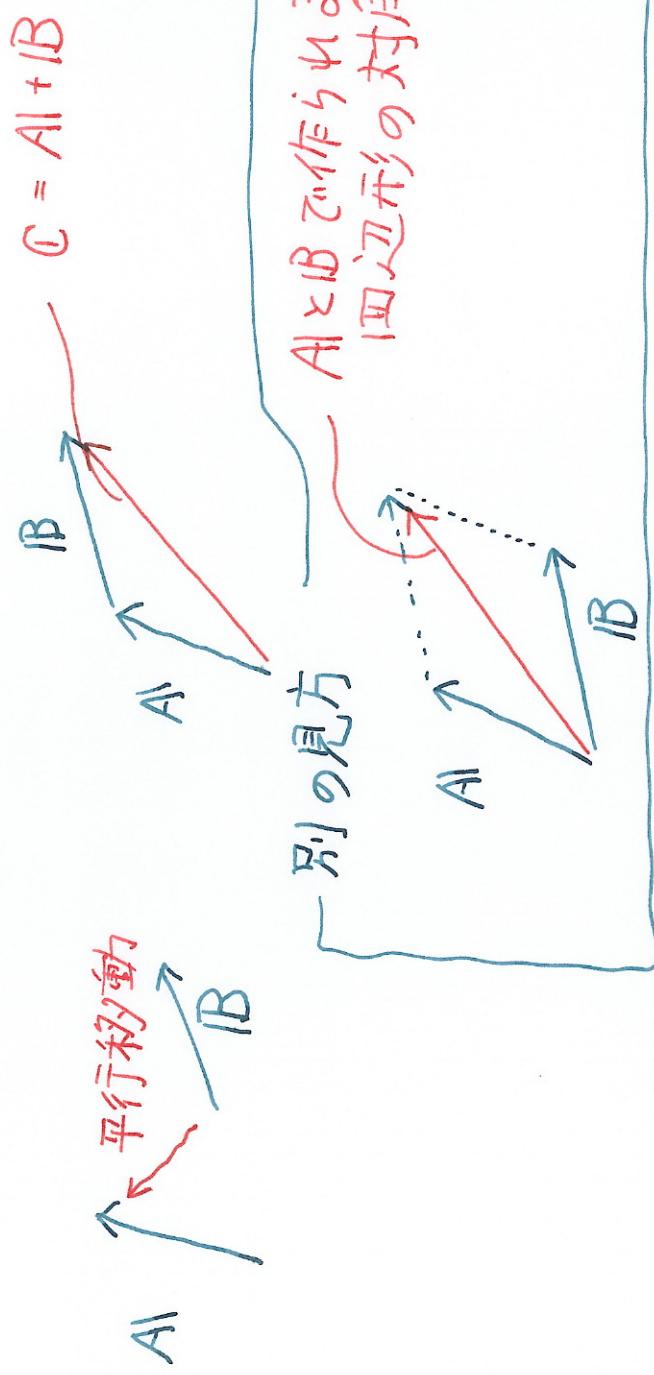
1. 互いに平行で大きさが等しい 2つのベクトル A と B .

$$A \nearrow \swarrow B \quad \dots A = B.$$

2. あるベクトル A と同じ大きさもち、逆向きのベクトル $-A$ は

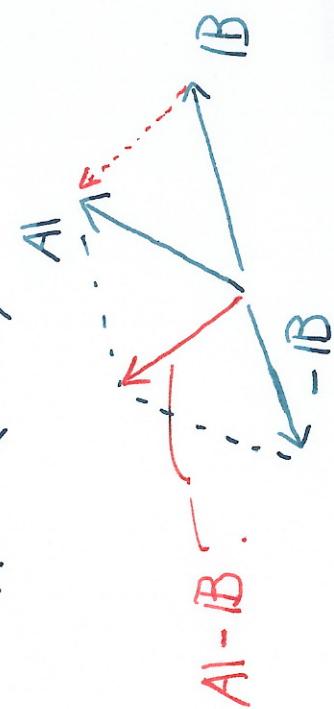
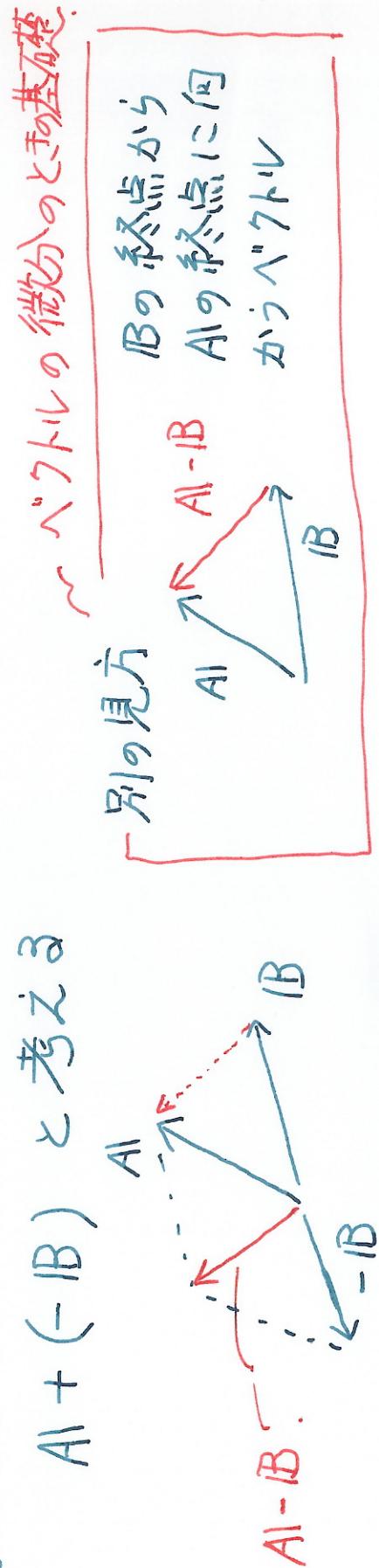
$$A \nearrow \swarrow -A \quad \dots$$

3. ある2つのベクトル \vec{A} と \vec{B} の和を $\vec{C} = \vec{A} + \vec{B}$ とします。



$$\vec{A} + \vec{B} = \vec{B} + \vec{A}$$

4. ある2つのベクトル \vec{A} と \vec{B} の差 $\vec{A} - \vec{B}$ を考えます。



$$5. \quad A\downarrow = B \text{ とき} \rightarrow A\downarrow - B = \underset{\uparrow}{\text{ゼロベクトル}}$$

大きさがゼロ、向きは定義できない!
"しばば" $\overset{\text{ゼロ}}{0}$ と書くべき場合
が多い。

6. ベクトルのスカラーリー倍。

P : スカラーリー量

$A\downarrow$: ベクトル量

$$\begin{aligned} P A\downarrow &= \dots & \rightarrow \text{ベクトル} & \text{大きさ } |P|A \\ \text{向き: } A\downarrow &\text{同じ} & P > 0 & \\ A\downarrow &\text{逆.} & P < 0 & \end{aligned}$$

他の代数法則 講義ノート P.22 参照

可換則
結合則
分配則

} スカラーリー量どうしの足し算で成り立つもの
ベクトルどうしても成り立つ。

3.3 単位ベクトル

大きさが 1 のベクトルを 単位ベクトル。

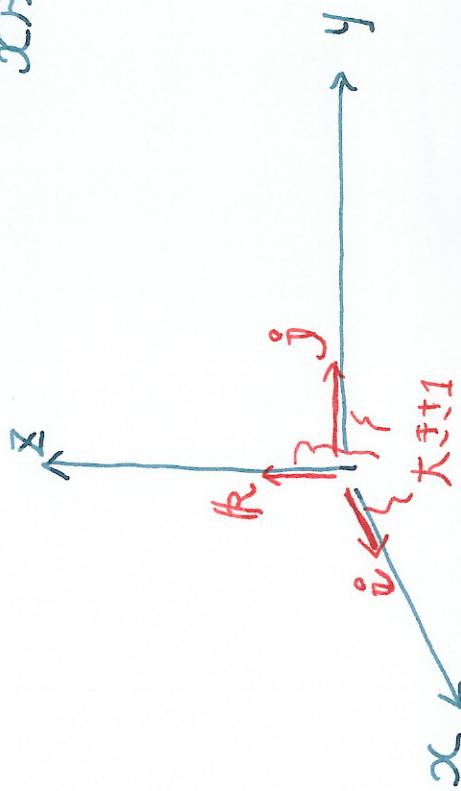
$$\text{あるベクトル } \vec{A} \quad \cdots \quad \text{大きさ } A$$

$\hookrightarrow \vec{A}$ と同じ方向を向いていて大きさが 1 の
ベクトル (\vec{A} と同じ方向を向く単位ベクトル)

$$\hat{\vec{A}} \equiv \frac{\vec{A}}{A}$$

特に重要な単位ベクトル
デカルト座標系の単位ベクトル
慣例的に $\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}$

\hat{i} 方向 \hat{j} 方向 \hat{k} 方向 の 単位ベクトル



3.4 ベクトルの分解

* $\vec{A} = (A_x, A_y, A_z)$: 成分表示

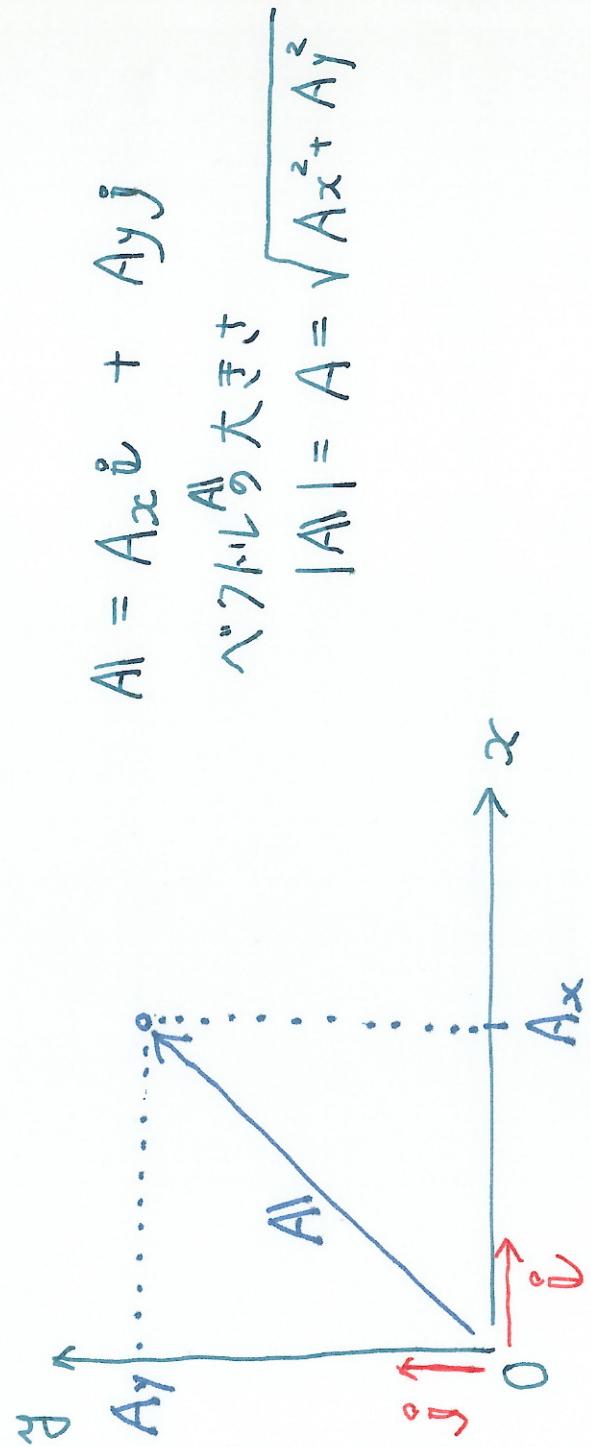
* $A = \underbrace{A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}}$: ... の授業・研究者

テ“カルト座標系における A の分解”

Point: “単位ベクトルまで含めて書く”

ベクトルの微分のときに必要。

例) 2次元で解説



$$A = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}$$

$$\Rightarrow \text{大きさ} \neq |A| = A = \sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2}$$

... ヒュゴンヌの定理 より

A と B の 和
成分：スカラ -

$$A = (A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k})$$

$$B = B_x \vec{i} + B_y \vec{j} + B_z \vec{k}$$

$$A + B = (A_x + B_x) \vec{i} + (A_y + B_y) \vec{j} + (A_z + B_z) \vec{k}.$$

スカラ-倍数 (スカラ- P)

$$P A = P A_x \vec{i} + P A_y \vec{j} + P A_z \vec{k}.$$

$$A = IB \text{ なら } \vec{b}$$

$$A_x = B_x, \quad A_y = B_y$$

$$A_z = B_z$$

各成分どうやらが等しい。

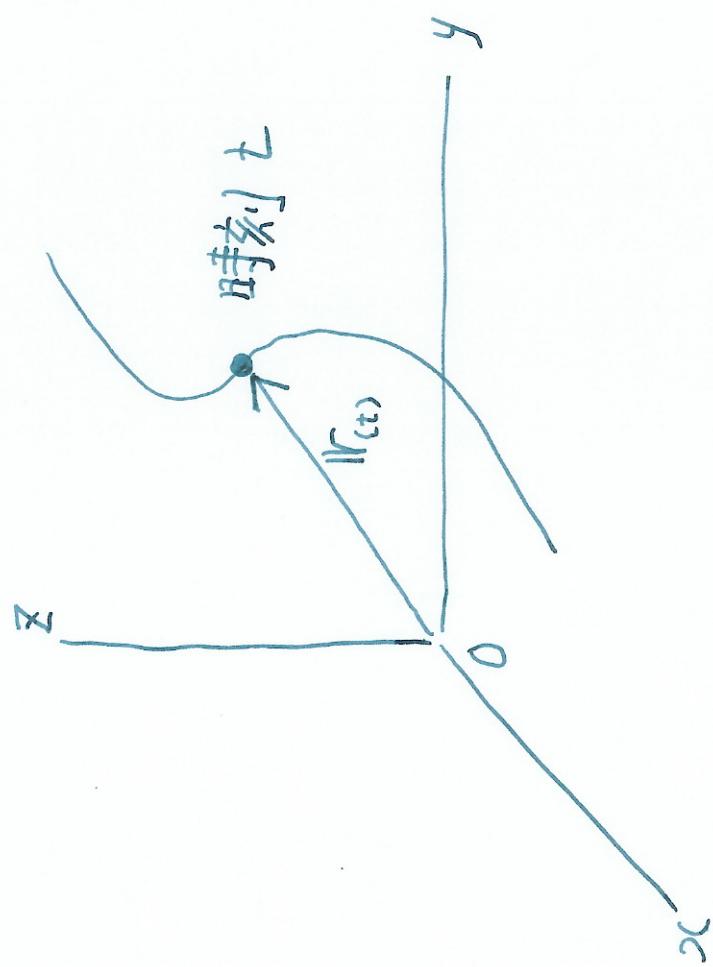
3.5 位置ベクトル.

物体の時々刻々の位置をベクトルで表現しておくと

位置ベクトル

$$\mathbf{r}(t) = x(t) \mathbf{i} + y(t) \mathbf{j} + z(t) \mathbf{k}$$

省略する
ことがあります



($x(t)$, $y(t)$, $z(t)$)
後々便利になると

速度: ベクトル

加速度: ベクトル
を導入。

\mathbf{r} : 位置ベクトル	v : 速度	a : 加速度
↓ 微分	↓ 微分	↓ 微分